

ناظر در نسبیت خاص و عام

احمد شریعتی

در این مقاله توضیح داده می شود که منظور از ناظر در نسبیت خاص و عام چیست، ناظر نقطه‌ای چیست، ناظر گسترده چیست، و هم‌زمان کردن ساعت‌های مختلف چه نقشی در تعریف ناظر گسترده دارد. در این نوشته فرض بر این است که خواننده نسبیت خاص، و کمی نسبیت عام و هندسه‌ی دیفرانسیل می‌داند.

۱ مقدمه

هر کتاب نسبیت خاصی را که باز کنید، می‌بینید بخشی از کتاب درباره‌ی ناظرها است — این که قانون‌های فیزیک برای همه‌ی ناظرهای لخت شکل یکسانی دارند؛ این که سرعت نور نسبیت به همه‌ی ناظرهای لخت یک مقدار^(۱) است؛ و این که قانون‌های فیزیک از دید ناظرهای شتاب‌دار (= نالخت) همان نسبیت که از دید ناظرهای لخت هست. اما مفهوم ناظر مفهومی است که دقیق نکردن در ظرایف آن باعث فهم ناقص و بعضًا نادرست نسبیت می‌شود. این مطلب تاریخی نسبتاً طولانی دارد. برای برشی اطلاعات تاریخی و همچنین آشنایی با کارهای جدید و فهرستی از مراجع، می‌توانید به [۱] مراجعه کنید.

در این مقاله سعی می‌کنیم نکته‌های اصلی‌ی تعریف ناظر را روشن کنیم. کسانی که هندسیه‌ی دیفرانسیل می‌دانند می‌توانند سُرایش کامل‌تری از این مقاله را در منزل گاه من^۱ پیدا کنند.

۲ فضا + زمان

یادآوری می‌کنیم که منظور از یک رویداد اتفاقی است که در جایی از فضا در لحظه‌ای از زمان رویداده است — مثلاً انفجار یک دینامیت، جذب یک فوتون توسط یک اتم، یا برخورد دو ذره به هم — و منظور از فضازمان مجموعه‌ی همه‌ی رویدادها است. البته منظور مجموعه‌ی همه‌ی رویدادها بی که واقعاً رویداده اند نیست، منظور مجموعه‌ی همه‌ی رویدادها بی است که علی‌الاصول می‌توانسته اند، یا خواهند توانست، رویده‌ند. اگر فضایی که در آن زنده‌گی می‌کنیم

<http://staff.alzahra.ac.ir/shariati>^۱

بی کران باشد (در واقع اگر \mathbb{R}^3 باشد)، و زمان هم از لی و ابدی باشد (یعنی t بین $-\infty$ و ∞ باشد)، در آن صورت فضازمان همان مجموعه‌ی \mathbb{R}^4 است: 1 مختصه برای ثبت زمان روی دادن یک روی داد، و 3 مختصه برای ثبت مکان آن.

اکنون فرض کنید E و E' دو روی داد باشند. می‌پرسیم:

(i) فاصله‌ی زمانی‌ی بین E و E' چه قدر است؟

(ii) فاصله‌ی مکانی‌ی بین E و E' چه قدر است؟

تا پیش از گالیلئو⁽¹⁾ و نیوتون⁽²⁾، تصور غالب فیزیک‌پیشه‌ها و فیلسوف‌ها این بود که پاسخ این دو پرسش یکتا و مستقل از ناظر است. چنین فضازمان‌ی را می‌توان فضازمان ارستویی⁽³⁾ نامید. فضازمان ارستویی، \mathbb{A} ، همان \mathbb{R}^4 است به همراه دو نگاشت T و d ، که اولی فاصله‌ی زمانی‌ی دور روی داد، و دومی فاصله‌ی مکانی‌ی آن دور را می‌دهد.

با ظهور فیزیک نیوتونی، فضازمان ارستویی از اعتبار افتاد و جای آن را فضازمان گالیله‌ای، G ، گرفت. این فضازمان هم همان \mathbb{R}^4 است، و روی آن هم دو نگاشت T و d تعریف شده است، اما در این فضازمان فقط فاصله‌ی مکانی‌ی روی دادهای هم‌زمان معنی دارد. (براوی یک بحث نسبتاً مبسوط راجع به فضازمان گالیله‌ای به فصل 1 کتاب آرنلند [2] رجوع کنید.)

نظریه‌ی نسبیت خاص اینشتین⁽⁴⁾ فضازمان مینکفسکی⁽⁵⁾ را جانشین G کرد. فضازمان مینکفسکی، M ، همان \mathbb{R}^4 است به همراه بازه‌ی لرنسی‌ی زیر

$$\Delta(E, E') = -c^2(t - t')^2 + (x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2. \quad (1)$$

این بازه، که براوی هر دو روی داد $E = (t, x, y, z)$ و $E' = (t', x', y', z')$ تعریف می‌شود، ممکن است مثبت، منفی، یا صفر باشد. نسبیت خاص اینشتین می‌گوید که پاسخ هر دو سؤال بالا (i) و (ii) به ناظر بسته‌گی دارد، به این ترتیب که در نسبیت خاص دسته‌ای خاص از ناظرها، موسوم به ناظرها لخت، از بقیه‌ی ناظرها متمایز است. هر ناظر لخت می‌تواند به دو سؤال بالا جواب بدهد، اما این جواب‌ها با جواب‌ها بی‌ی که یک ناظر لخت دیگر می‌دهد فرق دارند (با یک تبدیل لرنسی⁽⁶⁾ به هم مربوط است). آن‌چه اینک روی اش تأکید می‌کنیم این است که هر ناظر لخت می‌تواند در باره‌ی هم‌زمان بودن یا تقدّم و تأخّر زمانی‌ی روی دادها صحبت کند.

نظریه‌ی نسبیت عام اینشتین فضازمان مینکفسکی را هم از اعتبار انداخت. بر طبق نظریه‌ی نسبیت عام، فضازمان یک خمینه‌ی⁽⁷⁾ بعدی‌ی لرنسی است، یعنی یک مجموعه‌ی⁽⁸⁾ بعدی که موضوعاً شبیه فضازمان مینکفسکی‌ی M است؛ درست به همان نحوی که هر روبه‌ی⁽⁹⁾ بعدی‌ی همواری موضوعاً شبیه صفحه‌ی اقلیدسی است. به بیان دقیق‌تر، خمینه‌ی لرنسی یعنی خمینه‌ای که روی آن یک متريک شبه ريماني با علامت $-$ $+$ $+$ است: درست به کمک اين متريک می‌توان اولاً در هر نقطه از خمینه‌ی اندازه‌ی بردارها را تعبيین کرد (اندازه‌ای که مجدد را ممکن است مثبت، منفی، یا صفر باشد): ثانياً می‌توان فاصله‌ی فضازمانی‌ی بین روی دادها را

تعیین کرد (فاصله ای که او لاً محدود اش ممکن است منفی، مثبت، یا صفر باشد؛ ثانیاً معمولاً فرمول - تر و تمیزی مثل - (1) ندارد).

3 ناظر - نقطه‌ای

یک سفینه‌ی فضایی - کوچک در نظر بگیرید (کوچک در مقایسه با شعاع - خمش - فضازمان). فضانورد - توی - این سفینه چه ابزارها بی در اختیار دارد؟ حتماً یک ساعت - خیلی دقیق دارد، مثلاً یک ساعت - اتمی. به کمک - این ساعت - اتمی می‌تواند واحد - زمان، یعنی ثانیه را تعریف کند. (اگر دوست داشته باشد واحد های SI را به کار ببرد، 1 ثانیه را برابر با تعداد - خاص - ی نوشان - اتم - سزیم در یک وضعیت - خاص تعریف می‌کند).

خود - سفینه اتفاق کی است حتی المقدور محکم (صلب). دیواره‌ها ای - اتفاق - سفینه محورها ای - مختصات ای را که فضانورد برا ای - ثبت و تجزیه و تحلیل - داده‌ها به کار می‌برد مشخص می‌کنند. ناظر - درون - سفینه باید بتواند فاصله ای - نقطه‌ها ای - مختلف - درون - سفینه را بسنجد. به بیان - دیگر، در درون - سفینه باید خطکش‌ها بی پاشد که ناظر بتواند با آن‌ها فاصله ای - ذره‌ها ای - مادی ای - درون - سفینه را بسنجد. طول - خود - این خطکش‌ها باید ثابت باشد. نسبیت - خاص یک روش - مفهوماً ساده برای - سنجش - فاصله ای - نقاط - درون - سفینه ارائه می‌دهد: فاصله ای - دو نقطه‌ی A و B را با سنجیدن - زمان ای که طول می‌کشد نور از A به B برود و برگرد می‌سنجیم، به این ترتیب که اگر این زمان T ثانیه باشد، فاصله ای - A تا B می‌شود $cT/2$ ، که در این جا $c = 299,792,458 \text{ m s}^{-1}$. در واقع با ثابت گرفتن - سرعت - نور و تعریف - ثانیه، متر را تعریف می‌کنیم. (این همان کاری است که روی زمین واقعاً کرده ایم. تعریف - متر در دستگاه - SI این است: متر مسافت ای است که نور در مدت - 1/299,792,458 s می‌پیماید).

ناظر - درون - سفینه باید بتواند (و می‌تواند) تشخیص دهد که آیا سفینه اش یک دستگاه - لخت است یا نالخت. برا ای - این کار از دو وسیله استفاده می‌کند: شتاب‌سنج و ژیروسکوپ. شتاب‌سنج عبارت است از یک جسم - نقطه‌ای به جرم - m که به آن یک نیرو‌سنج وصل شده است. (این نیرو‌سنج عبارت است از تعدادی فنر که جسم را در راستاهای - مختلف گرفته‌اند. سر - دیگر - فنرها به نقطه‌ها بی ثابت در سفینه وصل شده است. اگر سفینه شتاب بگیرد، وضعیت - این جسم نسبت به سفینه تغییر می‌کند، پس فنرها به این جسم نیروها بی وارد می‌کنند و در نتیجه کش می‌آیند یا فشرده می‌شوند). شتاب‌سنج دستگاه ای است که چنان نیرویی به جسم - m وارد می‌کند که وضعیت - نسبی ای - آن با سایر - اجسام - درون - سفینه تغییر نکند، و این نیرو را می‌سنجد (هم راستا و هم اندازه ای - این نیرو را می‌سنجد). اگر این نیرو F باشد، شتاب ای که سفینه می‌گیرد برابر است با F/m . ژیروسکوپ هم عبارت است از سه جسم - صلب - گرد (کروی) که هر کدام دور - یک ای از محورها ای - شان می‌چرخد - سه محور - مستقل که می‌توان آن‌ها را عمود بر هم گرفت. اگر راستا ای - این محورها نسبت به دیواره‌ها ای - سفینه

تغییر کند، ناظر می‌فهمد که سفینه دارد می‌چرخد.

پیش از ادامه‌ی بحث توجه خواننده را به این نکته جلب می‌کنیم که تا کنون هیچ چیز راجع به سنجش فاصله‌ی اجسام دور از سفینه نگفته ایم. در مورد اشیاء بیرون از سفینه: ناظر درون سفینه قاعده‌تاً تلسکوپ و تئودولیت‌ها بی دارد که می‌تواند با آن‌ها اشیاء دور و نزدیک را رصد کند. معنی‌ی رصد کردن این است که ۱) می‌تواند زاویه‌ی پرتوها بی را که از اشیاء دور و نزدیک می‌آیند با محورها بی‌اتفاق سفینه اش، و در نتیجه با هم، بسنجد؛ ۲) می‌تواند طیف نور پرتوها بی رسیده به تلسکوپ را بسنجد. ضمناً، رصد کردن محدود به نور، یعنی امواج الکترومغناطیسی نیست — علی‌الاصول ممکن است سفینه به آشکارسازها بی برای ذره‌ها بی ماده‌ی (الکترون، پوزیtron، پرتو، پادپرتو، نوتريون ...) هم مجذب باشد.

وسیله‌ی دیگری که فضانورد می‌تواند در اختیار داشته باشد را دار است — وسیله‌ای برای فرستادن امواج رادیویی (نور) به طرف اشیاء دور بی‌پرتو اش و ثبت دقیق زمان و طیف پرتوها بی که فرستاده می‌شوند، و ثبت دقیق زمان و طیف پرتوها بی که پس از بازتابیدن از این اشیاء دوباره به سفینه می‌رسند.

همه‌ی ابزارها بی که نام بردیم در داخل سفینه است.

ناظر نقطه‌ای ایده‌آل سازی سفینه ای است که ویژه‌گی‌ها بیش را بر شمردیم. در هر فضازمانی خواه فضازمان مینگفسکی باشد، یا فضازمان شوارتس‌شیلد⁷ اطراف یک ستاره، یا فضازمان فریدمان⁸ یک مدل کیهان‌شناختی، یا هر فضازمان دیگری — ناظر نقطه‌ای با یک خم زمان‌گونه (γ) و سه میدان برداری فضاگونه‌ی عمود بر این خم (e_1, e_2 ، و e_3) که روی این خم تعریف شده‌اند، مشخص می‌شود. تنها قیدی که روی این γ هست این است که باید زمان‌گونه باشد (به این معنی که چاربردار مماس بر آن همواره زمان‌گونه باشد). ساعتی که در درون سفینه هست، معمولاً ویژه‌زمان متناظر با این جهان خط، یعنی τ را نشان می‌دهد (هر چند ممکن است یک تابع اکیداً صعودی از τ را نشان بدهد). سه میدان برداری (e_1, e_2 ، و e_3) در واقع امتداد دیواره‌ها بی سفینه را مشخص می‌کنند. وقت کنید که این سه «میدان برداری» فقط روی خم γ تعریف شده‌اند، و نه در همسایه‌گی‌ی γ.

ممولاً فرض می‌کنیم ناظر نمی‌چرخد، که یعنی دیواره‌ها بی سفینه نسبت به محورها بی که ژیرسکوپ‌ها مشخص می‌کنند نمی‌چرخند. اگر ناظر چرخان باشد، آن وقت می‌توان یک ناظر دیگر در نظر گرفت که جهان خط اش دقیقاً همان جهان خط ناظر چرخان باشد ولی نچرخد. به این ناظر ناچرخان همراه می‌گوییم. مثال زمین روشن‌کننده است: می‌دانیم زمین به دور محور اش می‌چرخد، و ضمناً مرکز جرم زمین در فضا روی یک بیضی حرکت می‌کند. ناظر ناچرخان همراه زمین ناظری است که مبدأ مختصات اش مرکز زمین است، روی همان بیضی حرکت می‌کند، اما از محورها بی استفاده می‌کند که همواره به سمت ستاره‌ها بی ثابتی قرار دارند.

این که e_i ‌ها امتداد دیواره‌ها بی سفینه را مشخص می‌کنند به این معنی است که بر چاربردار سرعت سفینه — که بر خم γ مماس است — به معنی‌ی مینگفسکی عمود‌اند. اگر چاربردار

سرعت سفینه را بر طول اش تقسیم کنیم، چاربرداری به دست می‌آید که آن را e_0 می‌نامیم.
 (چاربردار سرعت زمان‌گونه است، یعنی «مجدور» طول اش منفی است. منظور از طول یک
 چاربردار زمان‌گونه، جذر قدر مطلق «مجدور طول» آن است). به این ترتیب چهارتا چاربردار
 داریم که ناظر را مشخص می‌کنند، و این چهار چاربردار در شرط‌ها را زیر صدق می‌کنند.

$$\langle e_0, e_0 \rangle = -1, \quad \langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij}, \quad \langle e_0, e_i \rangle = 0. \quad (2)$$

به این چهار چاربردار، چارپایه می‌گویند. خلاصه آن که در داخل سفینه، روابط فضازمانی‌ی نسبیت خاص برقرار است، که می‌گویند:

$$ds^2 = -c^2 dt^2 + dx^2 + dy^2 + dz^2. \quad (3)$$

در اینجا t زمان‌ی است که ساعت توی سفینه نشان می‌دهد، و x و y و z مختصه‌ها‌ی دکارتی‌ای هستند که فضانورد توی سفینه براوی ثبت موقعیت ذره‌ها‌ی داخل سفینه به کار می‌برد. باز یادآوری می‌کنیم که اولاً ابعاد سفینه در مقایسه با شعاع خمش فضازمان بسیار کوچک است؛ و ثانیاً فضانورد سرعت نور را مقدار ثابت c می‌گیرد و فاصله‌ها‌ی مکانی‌ی داخل سفینه، یعنی طول خط‌کش‌ها بیش را، با به کار بردن فرمول $\ell = c\tau/2$ تعریف می‌کند.

4 ناظر گسترده

اکنون تعداد زیادی سفینه‌ی فضایی‌ی کوچک در نظر بگیرید که در فضای بین ستاره‌ها در حرکت‌اند. هر کدام از این سفینه‌ها یک ناظر نقطه‌ای است که با جهان‌خط و چارپایه اش مشخص می‌شود. ناظر گسترده، ایده‌آل‌سازی این اسکادران فضایی است.

پیش از تعریف ناظر گسترده، خانواده‌ای از ناظرها‌ی نقطه‌ای را در نظر می‌گیریم که اولاً جهان‌خط‌ها بیشان هم را قطع نمی‌کنند، ثانیاً یک ناحیه‌ی Ω ⁴ بعدی از فضازمان را می‌پوشانند. چون فضازمان 4 بعدی است و هر جهان‌خط یک موجود 1 بعدی است، چنین خانواده‌ای باید یک خانواده‌ی 3-پارامتری باشد، یعنی هر ناظر نقطه‌ای‌ی این خانواده باید با سه عدد حقیقی مشخص شود. چنین خانواده‌ای را با Ω ، مجموعه‌ی 3-پارامترها را با A ، پارامترها را با (a^1, a^2, a^3) و ناظرها‌ی نقطه‌ای را با O_A نشان می‌دهیم. جهان‌خط ناظر نقطه‌ای‌ی O_A را با W_A نشان می‌دهیم.

اگر روی داد E روی جهان‌خط یکی از ناظرها‌ی نقطه‌ای، مثل O_A باشد، می‌گوییم Ω آن را می‌بینند. گستره‌ی Ω دید O ، که آن را با U_Ω نشان می‌دهیم، یعنی مجموعه‌ی Ω همه‌ی رویدادها بی در فضازمان که Ω آن‌ها را می‌بینند (و برابر است با اجتماع تمام W_A ‌ها). اگر گستره‌ی Ω دید Ω برابر با تمام فضازمان باشد، می‌گوییم Ω یک ناظر سراسری است.

فرض کنید Ω چنین خانواده ای و U_Ω گستره ای دید اش باشد. دو روی داد E و E' (هر دو در U_Ω) را هم مکان می نامیم، و می نویسیم $E' \sim E$ ، اگر هر دو روی جهان خط یک O_A باشند. به ساده گی می توان دید که این هم مکانی یک رابطه ای همارزی است:

(i) هر روی دادی با خود اش هم مکان است.

(ii) اگر E با E' هم مکان باشد، E' هم با E هم مکان است.

(iii) اگر E با E' ، و E' با E'' هم مکان باشد، E با E'' هم مکان است.

می توان U_Ω را براین رابطه ای همارزی تقسیم کرد. مجموعه ای که به این ترتیب به دست می آید فضا از دید خانواده ای Ω نام دارد، و ما آن را با S_Ω نشان می دهیم:

$$S_\Omega := U_\Omega / \sim . \quad (4)$$

واضح است که نقاط S_Ω همان فضای پارامترها، یعنی A است.
ناظر گسترده عبارت است از یک خانواده ای Ω به همراه یک نگاشت زمان گونه ای $T : U_\Omega \rightarrow \mathbb{R}$ که ما آن را زمان جهانی می نامیم. (زمان گونه بودن نگاشت T به این معنی است که گرادیان T زمان گونه است). این زمان جهانی باعث می شود هم زمان بودن یا تقدّم و تأخّر زمانی ای روی دادها برای ناظر (Ω, T) معنی داشته باشد.

5 ناظرها ای مختصاتی

فرض کنید $x^\mu = (x^0, x^1, x^2, x^3)$ مختصاتی باشد که ناحیه ای از فضازمان را می پوشاند. متريک فضازمان در اين ناحیه به شکل عمومی زیر است.

$$\begin{aligned} ds^2 &= \sum_{\mu=0}^3 \sum_{\nu=0}^3 g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu \\ &= g_{00} (dx^0)^2 + 2 g_{0i} (dx^0 dx^i) + \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 g_{ij} dx^i dx^j. \end{aligned} \quad (5)$$

فرض کنید دو شرط زیر برقرار باشد.

$$g_{00} < 0 \quad (i)$$

$$\sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 g_{ij} dx^i dx^j \quad (ii)$$

در اين صورت هر سه عدد ثابت (k^1, k^2, k^3) یک خم زمان گونه تعريف می کنند:

$$\gamma_k := \{x^0 = ct, \quad x^i = k^i\}. \quad (6)$$

به این ترتیب یک خانواده x -سه پارامتری از خم‌ها x^i زمان‌گونه داریم که هم را قطع نمی‌کنند. هر کدام از این خم‌ها را می‌توان جهان‌خط γ یک ناظر نقطه‌ای انگاشت.

میدان برداری ∂_0 براین خم‌ها x^i زمان‌گونه مماس است. اگر آن را برابر $-g_{00}$ تقسیم کنیم یک میدان برداری ∂_0 یک به دست می‌آید. این میدان را e_0 می‌نامیم. چون g_{ij} مشتب و معین است، سه میدان برداری ∂_i فضایگونه اند. به کمک فرایند گرام-شمیت می‌توان از این چهار میدان برداری ∂_μ ($\mu = 0, 1, 2, 3$) چهار میدان برداری ∂_μ یک و عمود بر هم به دست آورد که اولی (6) یک (6) زمان‌گونه، و بقیه (e_1, e_2, e_3) فضایگونه باشند. به این ترتیب هر یک از خم‌ها x^i (6) یک خانواده x -سه پارامتری اند، پس به ازای هر مختصات x^i که در ناحیه ای از فضازمان تعريف شده باشد و در شرط‌ها x^i بالا صدق کند، یک ناظر Ω داریم. برای این ناظر، S_Ω همان فضا بی است که با مختصات x^i پارامتریزه می‌شود.

ناظر مختصاتی x^i همواره می‌تواند یک زمان جهانی تعريف کند، همان تابع x^0 . این زمان t جهانی به تعريف زیر از هم‌زمانی منجر می‌شود:

- تعريف 1 هم‌زمانی: دور روی داد

$$E = (x^0, x^i), \quad E' = (x'^0, x'^i) \quad (7)$$

را می‌گوییم هم‌زمان اند اگر $x'^0 = x^0$. واضح است که هر دور روی داد باید در حوزه x^0 تعريف مختصات x^μ باشند).

پذیرفتن این تعريف هم‌زمانی به تعريف خاصی از فاصله منجر می‌شود. فرض کنید $t_0 = t$ یک زمان خاص، یعنی یک عدد ثابت داده شده باشد. مقطع $c t_0 = x^0$ ، یعنی مجموعه $\Sigma_{t_0} := \{x^\mu \mid x^0 = c t_0\}$

$$\Sigma_{t_0} := \{x^\mu \mid x^0 = c t_0\} \quad (8)$$

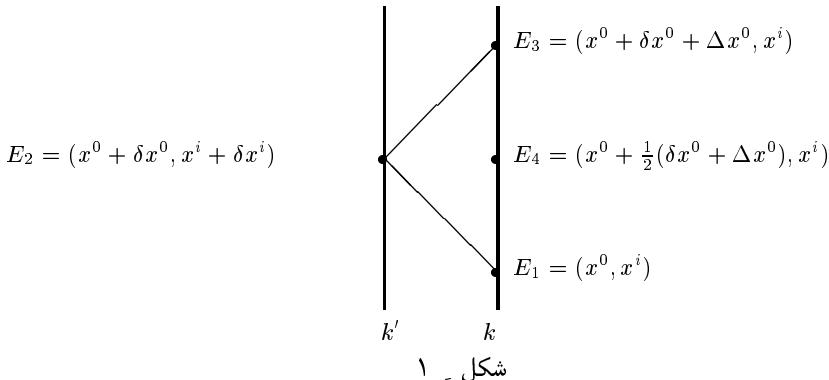
یک فوق رویه x^i -سه بعدی است با متريک $g_{ij}(t_0, x)$

$$d\ell^2 = \sum_{i=1}^3 \sum_{j=1}^3 g_{ij}(t_0, x) dx^i dx^j \quad (9)$$

توجه کنید که این فوق رویه و متريک اش به t_0 بسته‌گی دارند. به ازای هر t سه تایی‌ها x^i مرتب k و k' دو نقطه از این فوق رویه اند. می‌توان فاصله x^i آن‌ها را به کمک متريک فوق تعريف کرد، فاصله ای که به t بسته‌گی دارد. نحوه i -تعريف اين است:

• تعريف 1 فاصله: فاصله i - k از k' برابر است با طول ژئودزیک از Σ_{t_0} که آن دو نقطه را به هم وصل می‌کند.

معنی i -شهودی i -این تعريف اين است: در یک لحظه i t_0 تعدادی خطکش را، که طول هر کدام شان 1 m است، بین سفینه i - k و سفینه i - k' می‌گذاریم، به طوری که به دنبال هم باشند. تعداد این خطکش‌ها می‌شود طول مسیر i که این خطکش‌ها را روی اش قرار گرفته اند. یک



مسیر خاص هست که این طول را کمینه می‌کند. این مسیر خاص ژئودزیک ی است که این دو نقطه را به هم وصل می‌کند. وقت کنید که این ژئودزیک، ژئودزیک فوق رویه Σ_{t_0} است، نه ژئودزیک فضازمان. فاصله E_k از k' یعنی تعداد خطکش‌ها بی که در زمان $t = t_0$ این ژئودزیک را پوشانده اند.

به دلیل پدیده ای انقباض طول نسبتی، این تعریف وقتی با معنی است که خطکش‌ها ساکن باشند. اما ساکن نسبت به کی؟ جواب این است: نسبت به آن سفینه ای از اسکادران که در آن لحظه در کنار آن خطکش خاص قرار گرفته است.

فرض کنیم k' بی‌نهایت به k نزدیک باشد. ببینیم چه قدر طول می‌کشد تا نور از k به k' برود و برگردد. فرض کنید E_1 روی داد. گسیل نور از k ، E_2 روی داد. رسیدن نور به k' ، و E_3 روی داد. رسیدن پرتوی بازتابیده به k باشد (شکل ۱ را ببینید).

$$\begin{aligned} E_1 &= (x^0, x^i), \\ E_2 &= (x^0 + \delta x^0, x^i + \delta x^i), \\ E_3 &= (x^0 + \delta x^0 + \Delta x^0, x^i). \end{aligned}$$

فاصله ای فضازمانی $E_2 - E_1$ بین E_1 و E_2 یعنی مجدد نرم چاربردار

$$E_{12} = (\delta x^0, \delta x^i), \quad (10)$$

صفراست، پس

$$g_{00} (\delta x^0)^2 + 2 \delta x^0 \sum_i g_{0i} \delta x^i + \sum_{i,j} g_{ij} \delta x^i \delta x^j = 0. \quad (11)$$

ریشه ای مثبت این معادله است:

$$\delta x^0 = \frac{1}{-g_{00}} \left[\sqrt{\sum_{i,j} (-g_{00} g_{ij} + g_{0i} g_{0j}) \delta x^i \delta x^j} + \sum_i g_{0i} \delta x^i \right]. \quad (12)$$

فاصله‌ی فضازمانی‌ی بین E_2 و E_3 ، یعنی محدوده نرم چاربردار

$$E_{23} = (\Delta x^0, -\delta x^i), \quad (13)$$

هم صفر است، پس

$$g_{00} (\Delta x^0)^2 - 2 \Delta x^0 \sum_i g_{0i} \delta x^i + \sum_{i,j} g_{ij} \delta x^i \delta x^j = 0. \quad (14)$$

ریشه‌ی این معادله است:

$$\Delta x^0 = \frac{1}{-g_{00}} \left[\sqrt{\sum_{i,j} (-g_{00} g_{ij} + g_{0i} g_{0j}) \delta x^i \delta x^j} - \sum_i g_{0i} \delta x^i \right]. \quad (15)$$

واضح است که فاصله‌ی زمانی‌ی بین E_1 و E_3 هست

$$\delta t := \frac{1}{c} (\delta x^0 + \Delta x^0) = \frac{2}{-c g_{00}} \sqrt{\sum_{i,j} (g_{0i} g_{0j} - g_{00} g_{ij}) \delta x^i \delta x^j}. \quad (16)$$

ساعت ناظر k ویژه‌زمان τ را نشان می‌دهد که رابطه اش با x^0 این است:

$$\delta \tau^2 = -\frac{1}{c^2} \delta s^2 = -\frac{1}{c^2} g_{00} (\delta x^0)^2 = -g_{00} \delta t^2. \quad (17)$$

پس $\delta t = \sqrt{-g_{00}} \delta \tau$. به این ترتیب، از دید ناظر k فاصله‌ی زمانی‌ی رفت و برگشت نور برابر است با

$$\begin{aligned} \delta \tau &= \frac{1}{c} \sqrt{-g_{00}} \frac{2}{-g_{00}} \sqrt{\sum_{i,j} (g_{0i} g_{0j} - g_{00} g_{ij}) \delta x^i \delta x^j} \\ &= \frac{2}{c} \sqrt{\sum_{i,j} \gamma_{ij} \delta x^i \delta x^j} \end{aligned} \quad (18)$$

که در اینجا

$$\gamma_{ij}(t, x) := g_{ij} - \frac{g_{0i} g_{0j}}{g_{00}}. \quad (19)$$

خلاصه آن که اگر فاصله را مطابق تعریف ۱ تعریف کنیم، آن وقت متوسط سرعت نور در رفت و برگشت بین k و k' می‌شود

$$v_{\text{light}} = \frac{2 \sqrt{\sum_{i,j} g_{ij} \delta x^i \delta x^j}}{\frac{2}{c} \sqrt{\sum_{n,m} \gamma_{nm} \delta x^n \delta x^m}} = c \sqrt{\frac{\sum_{i,j} g_{ij} \delta x^i \delta x^j}{\sum_{n,m} \gamma_{nm} \delta x^n \delta x^m}} \quad (20)$$

اگر $g_{0i} = 0$ ، این سرعت همواره c است، اما اگر $g_{0i} \neq 0$ ، آن وقت این سرعت به جهت انتشار نور بسته‌گی دارد. دقیق‌تر کنید که این سرعت، سرعت نور است براوی. رفتن از یکی از سفینه‌ها

اسکادران - فضایی به یک سفینه‌ی دیگر. هنوز هم سرعت - نور در داخل - هر سفینه مستقل از جهت - انتشار - نور در آن سفینه است. (زیرا ناظر - توی - سفینه اصولاً با ثابت گرفتن - سرعت - نور است که فاصله‌ی نقاط - داخل - سفینه را تعریف می‌کند.)

خلاصه آن که، اگر تعریف - 1 - هم‌زمانی، و به تبع - آن تعریف - 1 - فاصله را بپذیریم، به این نتیجه می‌رسیم که اگر g_0 ها صفر نباشند، آن وقت سرعت نور برای - رفتن از یک نقطه به نقطه‌ای دیگر که بی‌نهایت به آن نزدیک است، به جهت - مسیر نور بسته‌گی دارد.

اما می‌توان فاصله‌ی دو سفینه‌ی نزدیک به هم را به روش - دیگری هم تعریف کرد. در این روش سرعت - نور را مقدار - ثابت - c می‌گیریم، به کمک - رادار τ - (18) را به دست می‌آوریم، و تعریف می‌کنیم:

- تعریف - 2 - فاصله: فاصله‌ی k' از k برابر است با

$$\delta\ell := \frac{1}{2} c \delta\tau, \quad (21)$$

که معادل است با این که

$$\delta\ell^2 := \sum_{i,j} \gamma_{ij} \delta x^i \delta x^j. \quad (22)$$

این تعریف هم مبتنی است بر تعریفی از هم‌زمانی:

- تعریف - 2 - هم‌زمانی: دو روی داد - بی‌نهایت نزدیک به هم -

$$E = (x^0, x^i), \quad E' = (x^0 + \delta x^0, x^i + \delta x^i)$$

را می‌گوییم از نظر - ناظر - k (که در نقطه‌ی $x^i = k^i$ ایستاده است) هم‌زمان اند اگر

$$\sum_{\mu=0}^3 g_{0\mu} \delta x^\mu = g_{00} \delta x^0 + \sum_i g_{0i} \delta x^i = 0.$$

این تعریف وابسته به مختصات - x^μ - است، اما همان طور که خواهیم دید، بعضی از وقت‌ها نمی‌توان این تعریف - هم‌زمانی را به تمام - حوزه‌ی تعریف - مختصات - x^μ - گسترش داد، یعنی نمی‌توان یک زمان - جهانی متناظر با این هم‌زمانی یافت.

انگیزه‌ی این تعریف هم بسیار ساده است (84) از مرجع - [3]: ناظر - k می‌بیند که زمان - τ طول می‌کشد تا نور از سفینه اش به سفینه‌ی k' برود و برگردد. پس طبیعی است که روی داد - E_2 را با روی دادی به فاصله‌ی $\delta/2$ پس از روی داد - E_1 روی - جهان خط - خود اش هم‌زمان بداند. (اگر در سال - 2002 با تلسکوپ به سیاره ای که 57 سال - نوری از ما دور است نگاه کنیم و انفجار - یک بم - اتمی را ببینیم، می‌گوییم این انفجار هم‌زمان بوده با سال - 1945 در کره‌ی زمین.) این روی داد را

می‌نامیم. داریم:

$$E_2 = (x^0 + \delta x^0, x^i + \delta x^i), \\ E_4 = \left(x^0 + \frac{1}{2}(\delta x^0 + \Delta x^0), x^i \right). \quad (23)$$

$$\begin{aligned} E_{42} &= \left(\frac{1}{2}(\delta x^0 - \Delta x^0), \delta x^i \right) \\ &= \left(\frac{1}{-g_{00}} \sum_i g_{0i} \delta x^i, \delta x^i \right). \end{aligned} \quad (24)$$

یعنی روی داد $E' = (x^0 + dx^0, x^i + dx^i)$ که در سفینه‌ی نزدیک $x^i + dx^i$ روی می‌دهد، از نظر ناظری که در x^i ایستاده با روی داد (x^0, x^i) هم‌زمان است، اگر

$$dx^0 = \frac{1}{-g_{00}} \sum_i g_{0i} dx^i. \quad (25)$$

این رابطه را می‌توان به شکل ساده‌ی زیر نوشت:

$$(dx)_0 := \sum_{\mu=0}^3 g_{0\mu} dx^\mu = g_{00} dx^0 + \sum_i g_{0i} dx^i = 0. \quad (26)$$

اگر $(dx)_0$ دقیق باشد، یعنی اگر تابع x_0 وجود داشته باشد طوری که $(dx)_0$ بالا واقعاً دیفرانسیل آن تابع x_0 باشد، آن وقت می‌توان یک زمان جهانی تعریف کرد: $T = x_0$. اگر $(dx)_0$ دقیق نباشد، اما ضریب دقیق کن داشته باشد، باز هم می‌توان یک زمان جهانی تعریف کرد. (ضریب دقیق کن یعنی تابع $f(x)$ با این خاصیت که $(dx)_0 = f(x) dx$ دقیق باشد).

فرض کنید متريک بسته‌گی O_0 صریح به زمان نداشته باشد، در اين صورت فاصله‌ی ناظرها با زمان تغیير شمی‌کند. فرض کنید O_0 یک ناظر نقطه‌ای خاص، مستقر در P_0 باشد. اين ناظر يك علامت نوری به ناظر مجاور اش، O_1 ، که در نقطه‌ی P_1 ایستاده است، می‌فرستد و زمان رفت و برگشت آن را می‌سنجد و آن را براي ناظر O_1 می‌فرستد. نصف اين عدد برابر است با

$$dx_{0 \rightarrow 1}^0 = \frac{g_{0i}(P_0)}{-g_{00}(P_0)} dx^i. \quad (27)$$

ناظر O_1 با دانستن اين عدد می‌تواند ساعت اش را با ساعت O_0 هم‌زمان کند. يك نکته‌ی بسیار مهم که باید به آن توجه کنیم، این است که این هم‌زمان کردن ساعت‌ها متقاض است، به این معنی که اگر ناظر O_1 یک علامت نوری به طرف ناظر O_0 بفرستد و زمان رفت و برگشت آن را بسنجد، (نصف) عددی که به دست می‌آورد این است

$$dx_{1 \rightarrow 0}^0 = \frac{g_{0i}(P_1)}{-g_{00}(P_1)} dx^i. \quad (28)$$

اینک فرض کنید ناظر O_1 ساعت خود اش را با ساعت ناظر O_0 (با استفاده از عدد (27)) هم‌زمان کند، و سپس همین ناظر O_1 یک علامت نوری به ناظر دیگر O_2 بفرستد و زمان رفت و برگشت نور را بسنجد و آن را براي ناظر O_2 بفرستد. به این ترتیب ناظر O_2 می‌تواند ساعت اش را با ساعت ناظر O_1 هم‌زمان کند. نکته‌ی جالب این است که اگر ناظر O_0 خود اش یک علامت نوری به O_2 می‌فرستاد و زمان رفت و برگشت آن را می‌سنجد و آن را براي O_2 می‌فرستاد، آن وقت ناظر O_2 می‌توانست ساعت خود اش را با ساعت O_0 هم‌زمان کند. این دو هم‌زمانی یکی‌اند.

نیستند! برا ای این که این مطلب را بهتر ببینیم، فرض کنید که این کار را برا ای دنباله ای از ناظرها که روی خم γ مثل قرار گرفته اند تکرار کنیم. ناظر O_N در ابتدای این خم، و ناظر O_{N-1} در انتهای این خم است. ناظر O_{N-1} باید ساعت اش را به اندازه Δt جلو بکشد. پس، ناظر O_N باید ساعت اش را به اندازه Δt جلو بکشد.

$$dx_{j+1}^0 = -\frac{g_{0i}(P_j)}{g_{00}(P_j)} dx^i \quad (29)$$

$$\Delta t = \sum_{j=0}^{N-1} \frac{g_{0i}(P_j)}{g_{00}(P_j)} dx^i \quad (30)$$

جلو بکشد. واضح است که در حد $N \rightarrow \infty$ این جمع به انتگرال زیر میل می کند.

$$\Delta t = \int_{\gamma} \frac{g_{0i}}{-g_{00}} dx^i. \quad (31)$$

اینک فرض کنید که γ یک خم بسته باشد. در این صورت O_N همان جایی است که O_0 هست. اینک

$$\Delta t = \oint_{\gamma} \frac{g_{0i}}{-g_{00}} dx^i. \quad (32)$$

شرط لازم برای این که این انتگرال برا ای هم خم بسته ای صفر باشد این است که

$$\frac{\partial}{\partial x^i} \left(\frac{g_{0j}}{-g_{00}} \right) - \frac{\partial}{\partial x^j} \left(\frac{g_{0i}}{-g_{00}} \right) = 0. \quad (33)$$

فرض کنید انتگرال (32) روی خم بسته γ صفر نباشد. در این صورت ناظر O_N که در همان نقطه P_0 ایستاده است (یعنی جهان خط اش بر جهان خط O_0 منطبق است)، برا ای آن که ساعت اش را با ساعت O_0 همزمان کند باید آن را به مقدار Δt جلو بکشد.

پس، «مجموعه ای همه ساعتها بی که با یک ساعت خاص O_0 به تعریف ۲ همزمان اند» یک مجموعه ای خوش تعریف نیست. حد اکثر کاری که می توانیم بکنیم این است که از یک ساعت خاص شروع کنیم و در امتداد یک خم γ که خود اش راقطع نکند ساعتها را همزمان کنیم. ونتیجه این که «مجموعه ای همه ای روی دادها بی که به تعریف ۲ با یک رویداد خاص E_0 همزمان اند»، یک مجموعه ای خوش تعریف نیست.

مریت این روش همزمان کردن ساعتها، که آن را روش اینشتین می نامیم، این است که سرعت نور مستقل از جهت انتشار آن می شود، اما عیب اش این است که بعضی وقتها نمی توان یک زمان جهانی تعریف کرد.

اگر تعریف ۲ ای همزمانی را بیزیریم، دیگر نمی توان «فضا» را مجموعه ای همه ای رویدادها بی همزمان با یک رویداد خاص تعریف کرد. ممکن است کسی پرسد که در این صورت منظور از فضا چیست؟ پاسخ این است که فضا (S_{Ω}) را با تقسیم کردن فضازمان بر رابطه ای هم مکانی تعریف می کنیم، و این مجموعه همارز Σ_{t_0} است، هر چند نمی توان گفت رویدادها بی Σ_{t_0} همزمان اند. فاصله ای که بر طبق تعریف ۲ تعریف می کنیم، در واقع فاصله ای نقاط همین Σ_{t_0} است.

مرجع‌ها

- [1] Ll. Bel; "Frames of reference and some of its applications"; arXive: gr-qc/9812062
- [2] V. I. Arnold; "Mathematical methods of classical mechanics", (Springer, 1978)
- [3] L. D. Landau, E. M. Lifshitz; "The classical theory of fields", 4th edition (Pergamon, 1975)

نام‌های خاص

¹⁾Gallileo Gallilei, ²⁾Isak Newton, ³⁾Aristotelian, ⁴⁾A. Einstein, ⁵⁾H. Minkowski, ⁶⁾H. A. Lorentz, ⁷⁾Karl Schwartzschild, ⁸⁾Friedman, ⁹⁾Stoks

نوشته‌ای که این کشف را در برداشت برازی راک آدامار⁽¹⁾ پیست شد، و نشانی‌ی فرستنده اش این بود: شماره‌ی ۵۷، خیابان گران⁽²⁾، سن-موریس⁽³⁾. آدامار همیشه به هندسه‌ی مقدماتی علاقه داشت، و مشتاقانه به نویسنده‌ی نامه نامه نوشت و او را به شام دعوت کرد. نویسنده پاسخ داد که این کار برا پیش ممکن نبیست، اما آدامار را دعوت کرد که بباید و او را ببیند. آدامار رفت و از دیدن میزان اش در آسایش‌گاه روانی‌ی شارنتون⁽⁴⁾ یکه خورد. آندره بلُک⁽⁵⁾، که در یک جنون آنی، یکی از بزادرها، یک عمومی، و یک عمه اش را کشته بود، باقی‌ی عمر اش را در این آسایش‌گاه روانی گذراند. در سال‌ها‌ی پس از آن حادثه، بلُک شخص بسیار آرام‌ی بود که عمیقاً به ریاضیات علاقه داشت. بلُک چیزها‌ی مهم‌ی در نظریه‌ی تابع‌ها‌ی مختلط یک متغیره کشف کرد، و حتی یک ثابت بلُک هاست. آدامار رفت او را دید، و آن دو مفصل صحبت کردند. بعدها با هم نامه‌نگاری می‌کردند، و آدامار دایره‌ها‌ی پاراتاکتیک⁽⁶⁾ بلُک را در کتاب بزرگ هندسه‌ی مقدماتی اش وارد کرد.

Laurent Schwartz: *A Mathematician Grappling with His Century*, Birkhäuser Verlag, Basel, 2001, p. 36.

¹⁾ Jacques Hadamard, ²⁾ Grand-Rue, ³⁾ Saint-Maurice, ⁴⁾ Charenton,
⁵⁾ André Bloch, ⁶⁾ paratactic