

نظریه‌ی کوانتومی الکترون.^۱

پی. ای. ام. دیراک

کالج سنت جان، کمبریج

(مکاتبه با آر. اچ. فاولر، عضو انجمن سلطنتی - دریافت ۲ ژانویه ۱۹۲۸.)

وقتی مکانیک کوانتومی جدید برای مسئله‌ی ساختار اتم با الکترون‌های بار نقطه‌ای^۲ به کار برده می‌شود نتایجی که با تجربه بخوانند نمی‌دهد. موارد اختلاف شامل پدیده‌ی «دولایه‌گی» است، این که تعداد حالت‌های پایای الکترون در اتم دو برابر تعدادی است که نظریه می‌دهد. برای رفع این مشکل، گودسمیت و اولینیک این ایده را مطرح کردند که الکترون یک تکانه‌ی زاویه‌ای اسپینی به اندازه‌ی نصف کوانتم، و یک گشتاور مغناطیسی به اندازه‌ی یک مگنتون بور دارد. این مدل برای الکترون توسط پائولی [۱] در چارچوب مکانیک جدید ارائه شده است، و داروین [۲] با استفاده از نظریه ای همارزن شان داده است که این فرض برای طیف اتم‌های هیدروژن‌گونه در اولین مرتبه‌ی دقت نتایج موافق با تجربه می‌دهد.

این سؤال باقی می‌ماند که چرا طبیعت این مدل خاص را به جای تصویر بار نقطه‌ای برای الکترون انتخاب کرده است. بهتر بود در روش‌های قبلی به کارگیری مکانیک کوانتومی برای بار نقطه‌ای نقصی پیدا می‌شد، طوری که پس از برطرف کردن آن پدیده‌ی دولایه‌گی به طور یک‌جا و بدون فرض‌های اضافی به دست می‌آمد. در مقامه‌ی حاضر نشان داده می‌شود که چنین است، این که نقص نظریه‌های قبلی ناسازگاری آن‌ها با نسبیت، یا به تعبیری، [ناسارگاری با] تبدیلات عمومی مکانیک کوانتومی است. دیده خواهد شد که ساده‌ترین همیلتونی برای الکترون بار نقطه‌ای که تواماً با اقتضای نسبیت و

^۱ این مقاله ترجمه‌ای است از:

P. A. M. Dirac, "The Quantum Theory of the Electron", Proceedings of the Royal Society of London A, Vol. 117, No. 778 (Feb. 1, 1928), 610-624.

^۲ منظور از الکترون بار نقطه‌ای، الکترونی است که یک بار نقطه‌ای بدون هر خاصیت دیگر مانند اسپین یا ممان دوقطبی فرض شود. ویراستار ترجمه‌ی فارسی.

تبدیلات عمومی هم خوانی داشته باشد تمام پدیده‌های دولایه‌گی را، بدون هیچ فرض اضافی‌ای، توضیح می‌دهد. به هر صورت، مدل الکترون-چرخان، دست کم در اولین رتبه‌ی تقریب، بسیار واقعی است. به نظر می‌رسد مهم‌ترین نارسایی‌ی این مدل این است که آن طور که از آن نتیجه می‌شود، اندازه‌ی تکانه‌ی زاویه‌ای‌ی، یک الکترون که در مداری ناشی از یک میدان نیروی مرکزی حرکت می‌کند ثابت نیست.

۱. ملاحظات پیشین نسبیتی.

بر طبق نظریه‌ی کلاسیکی، همیلتونی-نسبیتی برای الکترون نقطه‌ای که در میدان الکترومغناطیسی دلخواه با پتانسیل اسکالر A_0 و پتانسیل برداری A حرکت می‌کند می‌شود

$$F \equiv \left(\frac{W}{c} + \frac{e}{c} A_0 \right)^2 + \left(\mathbf{p} + \frac{e}{c} \mathbf{A} \right)^2 + m^2 c^2,$$

که در آن \mathbf{p} بردار تکانه است. گردن [3] پیشنهاد کرده است که عملگر معادله‌ی موج نظریه‌ی کوانتومی باید همانند روش نظریه‌ی غیرنسبیتی به دست آید، یعنی با جاگذاری

$$\begin{aligned} W &= i\hbar \frac{\partial}{\partial t}, \\ p_r &= -i\hbar \frac{\partial}{\partial x_r}, \quad r = 1, 2, 3, \end{aligned}$$

در F . با این [جاگذاری] معادله‌ی موج می‌شود

$$F\psi \equiv \left[\left(i\hbar \frac{\partial}{c\partial t} + \frac{e}{c} A_0 \right)^2 + \sum_r \left(-i\hbar \frac{\partial}{\partial x_r} + \frac{e}{c} A_r \right)^2 + m^2 c^2 \right] \psi = 0, \quad (1)$$

که تابع موج ψ تابعی از x_1, x_2 و x_3 و t است. آن‌چه به دست آمد به دو مشکل برمی‌خورد. اولی به تعبیر فیزیکی‌ی ψ مربوط است. گردن، و به طور مستقل کلاین [4]، با در نظر گرفتن قضیه‌های پایسته‌گی، فرض کردند که اگر ψ_m و ψ_n دو حل باشند

$$\rho_{mn} = -\frac{e}{2mc^2} \left\{ i\hbar \left(\overline{\psi}_m \frac{\partial \psi_n}{\partial t} - \overline{\psi}_n \frac{\partial \psi_m}{\partial t} \right) + 2eA_0 \psi_m \overline{\psi}_n \right\}$$

$$\mathbf{I}_{mn} = -\frac{e}{2m} \left\{ -i\hbar (\psi_m \operatorname{grad} \bar{\psi}_n - \bar{\psi}_n \operatorname{grad} \psi_m) + 2 \frac{e}{c} \mathbf{A}_m \psi_m \bar{\psi}_n \right\}$$

باید به عنوان بار و جریانی تعبیر شوند که به گذار $n \rightarrow m$ وابسته‌اند. این [بار و جریان] تا جائی که به گسیل یا جذب تابش مربوط است، قانع کننده است؛ اما به اندازه‌ی تعبیر مکانیک کوانتومی غیرنسبیتی، که برای جواب دادن به سؤال زیر بار آمده است [5]، عمومی نیست. [سؤال:] هنگامی که یک سیستم با تابع موج داده شده‌ی ψ_n نمایش داده می‌شود، احتمال این که هر متغیر دینامیکی در یک زمان مشخص مقداری را در محدوده‌ی مشخصی بگیرد چیست؟ تعبیر گردن کلاین چنین سؤالاتی را در مورد مکان الکترون جواب می‌دهد (با استفاده از ρ_{mn})، ولی نه اگر این سؤالات به تکانه، تکانه‌ی زاویه‌ای یا هر کدام از دیگر متغیرهای دینامیکی الکترون برگردد. در صورتی که انتظار مان باید این باشد که تعبیر نظریه‌ی نسبیتی به همان اندازه‌ی تعبیر غیرنسبیتی عمومی باشد.

تبییر عمومی مکانیک کوانتومی غیرنسبیتی بر اساس نظریه‌ی تبدیل است، که با معادله‌ی موج به شکل زیر ممکن شده است

$$(H - W)\psi = 0, \quad (2)$$

که در W یا $\partial/\partial t$ خطی است، طوری که تابع موج در هر لحظه تابع موج در هر زمان بعدی را معین می‌کند. معادله‌ی موج نظریه‌ی نسبیتی نیز باید در W خطی باشد تا تعبیر عمومی ممکن بشود.³

مشکل دومی که با تعبیر گردن وجود دارد از این جا می‌آید که با گرفتن مزدوج مختلط از معادله‌ی (1) داریم

$$\left[\left(-\frac{W}{c} + \frac{e}{c} A_0 \right)^2 + \left(-\mathbf{p} + \frac{e}{c} \mathbf{A} \right)^2 + m^2 c^2 \right] \psi = 0,$$

³ منظور دیراک از این پاراگراف این است: معادله‌ی شروdingر غیرنسبیتی در زمان از مرتبه‌ی ۱ است، و بنا بر این برای آن که مقدار تابع در لحظه‌ی $t + \delta t$ معلوم شود، باید مقدار خود تابع، و نه مشتق‌ها ای آن، در لحظه‌ی t معلوم باشد. اگر معادله در زمان از مرتبه‌ی ۲ باشد، باید علاوه بر خود تابع، مشتق آن هم در t مشخص باشد تا بتوان مقدار تابع را در $t + \delta t$ به دست آورد. به علاوه، برای معادله‌ها ای مرتبه‌ی ۲، مثلاً معادله‌ی کلاین گردن، تعبیر احتمالی تابع موج ممکن نیست. ویراستار ترجمه‌ی فارسی.

که همان چیزی است که با تبدیل e به $-e$ [در معادله (1)] به دست می‌آید. به این ترتیب معادله موج (1) هم الکترونی با بار e را توصیف می‌کند هم الکترونی به بار $-e$ را. به طور مشخص، در حد اعداد کوانتمویی بزرگ، بعضی از جواب‌ها می‌معادله موج بسته موج‌هایی هستند که مانند حرکت بار e در نظریه کلاسیک حرکت می‌کنند، در حالی که بعضی دیگر از بسته موج‌ها مانند بار e کلاسیک حرکت می‌کنند. برای این دسته‌ی دوم از حل‌ها W منفی است. در نظریه کلاسیک مشکل مقدارهای منفی W با کنار گذاشتن آن‌ها حل می‌شود. اما این کار در نظریه کوانتمویی شدنی نیست، زیرا در حالت کلی یک اختلال می‌تواند گذار از حالت‌های W مثبت به حالت‌های W منفی را سبب شود. چنین گذاری به تبدیل یک بار e به بار $-e$ در آزمایشگاه منجر می‌شود، پدیده‌ای که تا به حال دیده نشده است. پس یک معادله موج نسبیتی درست باید چنان باشد که حل‌هایش به شکل دو دسته‌ی غیر‌آمیخته از جواب‌هایی باشد که به بارهای e و $-e$ نسبت داده می‌شوند. در مقاله‌ی حاضر ما فقط به مشکل اول از دو تای گفته شده می‌پردازیم. در نتیجه نظریه‌ی به دست آمده هنوز فقط یک تقریب است، اما به اندازه‌ای خوب است که تمام پدیده‌های دولایه‌گی را بدون فرض‌های اضافه به دست آورد.

§ 2. همیلتونی، در غیاب میدان

مسئله‌ی ما این است که معادله موجی به شکل (2) به دست آوریم تا تحت تبدیل لورنتس ناوردا باشد، و در حد اعداد کوانتمویی بزرگ معادله (1) باشد. در ابتدا حالت بدون میدان را در نظر می‌گیریم، که معادله (1) با جاگذاری

$$p_0 = \frac{W}{c} = i\hbar \frac{\partial}{c \partial t}$$

به معادله زیر تقلیل پیدا می‌کند:

$$(-p_0^2 + \mathbf{p}^2 + m^2 c^2) \psi = 0. \quad (3)$$

تفارن بین p_0 و p_1 و p_2 و p_3 که خواست نسبیت است نشان می‌دهد که همیلتونی‌ای که می‌خواهیم در p_0 خطی باشد باید در p_1 و p_2 و p_3 هم خطی باشد. پس معادله موج ما باید به شکل

$$(p_0 + \alpha_1 p_1 + \alpha_2 p_2 + \alpha_3 p_3 + \beta) \psi = 0, \quad (4)$$

باشد، که فعلاً تنها چیزی که دربارهٔ متغیرهای دینامیکی یا عملگرهای α_1 و α_2 و α_3 و β می‌دانیم این است که مستقل از p_0 و p_1 و p_2 و p_3 هستند، یعنی با t و x_1 و x_2 و x_3 جابه‌جا می‌شوند. از آن‌جایی که حالتی را در نظر می‌گیریم که در آن ذره در فضای خالی حرکت می‌کند، پس تمام نقاط فضا معادل‌اند، و در نتیجه t و x_1 و x_2 و x_3 در همیلتونی وجود ندارند. پس α_1 و α_2 و α_3 و β مستقل از t و x_1 و x_2 و x_3 هستند؛ یعنی با p_0 و p_1 و p_2 و p_3 برابر جابه‌جا می‌شوند. پس با متغیرهای دینامیکی متفاوتی سروکار پیدا کردۀ‌ایم که علاوه بر مختصات و تکانه‌ی الکترون هستند، و ممکن است α_1 و α_2 و α_3 و β تابعی از آن‌ها باشند.

پس تابع موج ψ باید متغیرهای دیگری علاوه بر x_1 و x_2 و x_3 و t داشته باشد.

از معادله‌ی (4) نتیجه می‌شود

$$\begin{aligned} 0 &= (-p_0 + \alpha_1 p_1 + \alpha_2 p_2 + \alpha_3 p_3 + \beta)(p_0 + \alpha_1 p_1 + \alpha_2 p_2 + \alpha_3 p_3 + \beta) \psi \\ &= [-p_0^2 + \Sigma \alpha_1^2 p_1^2 + \Sigma (\alpha_1 \alpha_2 + \alpha_2 \alpha_1) p_1 p_2 + \beta^2 + \Sigma (\alpha_1 \beta + \beta \alpha_1) p_1] \psi, \end{aligned} \quad (5)$$

که در آن Σ به جای گشت چرخه‌ای شاخص‌های 1 و 2 و 3 اشاره می‌کند. عبارت بالا با (3) یکی است اگر

$$\left. \begin{array}{l} \alpha_r^2 = 1, \quad \alpha_r \alpha_s + \alpha_s \alpha_r = 0 \quad (r \neq s) \\ \beta^2 = m^2 c^2, \quad \alpha_r \beta + \beta \alpha_r = 0 \end{array} \right\} \quad r, s = 1, 2, 3.$$

اگر قرار دهیم $\alpha_4 mc = \beta$ ، این شرط‌ها می‌شوند

$$\alpha_\mu^2 = 1 \quad \alpha_\mu \alpha_\nu + \alpha_\nu \alpha_\mu = 0 \quad (\mu \neq \nu) \quad \mu, \nu = 1, 2, 3, 4. \quad (6)$$

می‌توانیم فرض کنیم در یک تصویر ماتریسی، α_μ ‌ها با ماتریس‌هایی توصیف شوند که عناصرشان (ζ', ζ'') است. در این صورت تابع موج ψ باید تابعی از ζ' ، x_1 و x_2 و x_3 باشد. نتیجه‌ی ضرب α_μ در ψ تابع $(\alpha_\mu \psi)$ از x_1, x_2, x_3 و ζ' است با تعريف

$$(\alpha_\mu \psi)(x, t, \zeta) = \Sigma_{\zeta'} \alpha_\mu(\zeta \zeta') \psi(x, t, \zeta').$$

حالا باید α_μ ماتریس را طوری پیدا کنیم که (6) را برآورده سازد. از ماتریس‌های زیر استفاده می‌کنیم

$$\sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_2 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

که پائولی [6] برای توصیف سه مؤلفه‌ی تکانه‌زاویه‌ای اسپین معرفی کرد. این ماتریس‌ها خاصیت‌های

$$\sigma_r^2 = 1 \quad \sigma_r \sigma_s + \sigma_s \sigma_r = 0, \quad (r \neq s), \quad (7)$$

را دارند که ما برای α ‌ها لازم داریم. اما نمی‌توانیم σ ‌ها را به عنوان سه تا از α ‌ها بگیریم، زیرا در این صورت چهارمین α را نمی‌شود پیدا کرد. باید σ ‌ها را چنان در قطر گسترش دهیم تا دو سطر و ستون بیشتر داشته باشند، چنان که بتوانیم سه ماتریس اضافی ρ_1 و ρ_2 و ρ_3 را به شکل σ_1 و σ_2 و σ_3 ، ولی با سطر و ستون متفاوت معرفی کنیم، به این ترتیب:

$$\begin{aligned} \sigma_1 &= \begin{Bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{Bmatrix}, & \sigma_2 &= \begin{Bmatrix} 0 & -i & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & i & 0 \end{Bmatrix}, & \sigma_3 &= \begin{Bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{Bmatrix}, \\ \rho_1 &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{Bmatrix}, & \rho_2 &= \begin{Bmatrix} 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -i \\ i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \end{Bmatrix}, & \rho_3 &= \begin{Bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{Bmatrix}, \end{aligned}$$

ρ ‌ها از σ ‌ها و با جایه‌جایی سطرهای دو و سه، و ستون‌های دو و سه به دست آمدند. حالا علاوه بر معادلات (7) داریم

$$\left. \begin{aligned} \rho_r^2 &= 1 & \rho_r \rho_s + \rho_s \rho_r &= 0 & (r \neq s), \\ \rho_r \sigma_t &= \sigma_t \rho_r & \text{و همچنین} \end{aligned} \right\}. \quad (7')$$

حالا اگر بگیریم

$$\alpha_1 = \rho_1 \sigma_1, \quad \alpha_2 = \rho_1 \sigma_2, \quad \alpha_3 = \rho_1 \sigma_3, \quad \alpha_4 = \rho_3$$

تمام شرط‌های (6) برآورده می‌شود، به عنوان مثال

$$\alpha_1^2 = \rho_1 \sigma_1 \rho_1 \sigma_1 = \rho_1^2 \sigma_1^2 = 1$$

$$\alpha_1 \alpha_2 = \rho_1 \sigma_1 \rho_1 \sigma_2 = \rho_1^2 \sigma_1 \sigma_2 = -\rho_1^2 \sigma_2 \sigma_1 = -\alpha_2 \alpha_1.$$

معادله‌های زیر برای استفاده‌های بعدی لازم‌اند:

$$\left. \begin{array}{l} \rho_1 \rho_2 = i \rho_3 = -\rho_2 \rho_1 \\ \sigma_1 \sigma_2 = i \sigma_3 = -\sigma_2 \sigma_1 \end{array} \right\}, \quad (8)$$

و همچنین معادله‌هایی که با جای‌گشتن چرخه‌ای شاخص‌ها به دست می‌آیند.

حالا معادله موج (4) به این شکل در می‌آید

$$[p_0 + \rho_1(\sigma, \mathbf{p}) + \rho_3 mc] \psi = 0, \quad (9)$$

که در آن σ بردار $(\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3)$ است.

3. اثبات ناوردائی تحت تبدیل لورنتس.

معادله (9) را از چپ ضرب در ρ_3 کنیم. با کمک (8) می‌شود

$$[\rho_3 p_0 + i \rho_2 (\sigma_1 p_1 + \sigma_2 p_2 + \sigma_3 p_3) + mc] \psi = 0.$$

با گرفتن

$$\begin{aligned} p_0 &= ip_4, \\ \rho_3 &= \gamma_4, \quad \rho_2 \sigma_r = \gamma_r, \quad r = 1, 2, 3, \end{aligned} \quad (10)$$

خواهیم داشت

$$[i \Sigma \gamma_\mu p_\mu + mc] \psi = 0, \quad \mu = 1, 2, 3, 4. \quad (11)$$

p_μ تحت تبدیل لورنتس مطابق قاعده‌ی زیر تبدیل می‌شود

$$p'_\mu = \Sigma_\nu a_{\mu\nu} p_\nu,$$

که ضرایب $a_{\mu\nu}$ عددهایی اند که روابط زیر را برآورده می‌کنند

$$\Sigma_\mu a_{\mu\nu} a_{\mu\tau} = \delta_{\nu\tau}, \quad \Sigma_\tau a_{\mu\tau} a_{\nu\tau} = \delta_{\mu\nu}.$$

بنا بر این معادله‌ی موج تبدیل می‌شود به

$$[i\Sigma\gamma'_\mu p'_\mu + mc] \psi = 0, \quad (12)$$

که در آن

$$\gamma'_\mu = \Sigma_\nu a_{\mu\nu} \gamma_\nu.$$

اینک، برای γ_μ ها، مانند α_μ ها، داریم

$$\gamma_\mu^2 = 1, \quad \gamma_\mu \gamma_\nu + \gamma_\nu \gamma_\mu = 0, \quad (\mu \neq \nu).$$

به طور فشرده این روابط را می‌توان به صورت زیر جمع کرد:

$$\gamma_\mu \gamma_\nu + \gamma_\nu \gamma_\mu = 2\delta_{\mu\nu}.$$

داریم:

$$\begin{aligned} \gamma'_\mu \gamma'_\nu + \gamma'_\nu \gamma'_\mu &= \Sigma_{\tau\lambda} a_{\mu\tau} a_{\nu\lambda} (\gamma_\tau \gamma_\lambda + \gamma_\lambda \gamma_\tau) \\ &= 2\Sigma_{\tau\lambda} a_{\mu\tau} a_{\nu\lambda} \delta_{\tau\lambda} \\ &= 2\Sigma_\tau a_{\mu\tau} a_{\nu\tau} = 2\delta_{\mu\nu}. \end{aligned}$$

به این ترتیب γ'_μ ها همان روابط γ_μ ها را برمی‌آورند؛ و به این ترتیب می‌توانیم در (10) قرار دهیم

$$\gamma'_4 = \rho'_3, \quad \gamma'_r = \rho'_2 \sigma'_r$$

که، اگر به جای ρ'_2 و ρ'_3 قرار دهیم $-i\rho'_2\rho'_3 = -i\gamma'_1\gamma'_2\gamma'_3 = \rho'_1$ ، آن وقت ρ' ها و σ' ها همان روابطی را برابر آورده می‌کنند که مطابق با (7) و (7') و (8) هستند.
حال نشان می‌دهیم که با یک تبدیل کانونی می‌توان ρ' ها و σ' ها را به شکل ρ ها و σ ها درآورد. از معادله $1 = \rho'_3^2$ نتیجه می‌شود که مقدار مشخصه‌های ρ'_3 تنها ± 1 هستند. اگر یک تبدیل کانونی با تابع تبدیل ρ'_1 روی ρ'_3 اعمال شود داریم

$$\rho'_1\rho'_3(\rho'_1)^{-1} = -\rho'_3\rho'_1(\rho'_1)^{-1} = -\rho'_3.$$

از آن جا که مقدار مشخصه‌ها تحت تبدیلات کانونی عوض نمی‌شوند، ρ'_3 باید همان مقدار مشخصه‌های ρ'_3 را داشته باشد. پس مقدار مشخصه‌های ρ'_3 دو تا $+1$ و دو تا -1 هستند. همین نوع بحث برای دیگر ρ' ها و هر یک از σ ها نیز درست است.
از آن جا که ρ'_3 و σ'_3 جایه‌جا می‌شوند، می‌توان هم‌زمان آن‌ها را با تبدیل کانونی قطری کرد. در این صورت عناصر قطری ρ'_3 آن‌ها دو تا $+1$ و دو تا -1 است. پس با یک بازنرتیب مناسب سطرها و ستون‌ها، آن‌ها را می‌توان به شکل ρ_3 و σ_3 درآورد. (این امکان که $\rho'_3 = \pm \sigma'_3$ کنار گذاشته می‌شود زیرا ماتریس‌های وجود دارند که با یکی جایه‌جا و با دیگری نمی‌شوند).

هر ماتریسی که چهار سطر و ستون دارد را می‌توان به شکل زیر نوشت

$$c + \Sigma_r c_r \sigma_r + \Sigma_r c'_r \rho_r + \Sigma_{rs} c_{rs} \rho_r \sigma_s \quad (13)$$

که در آن ضرایب c و c_r و c'_r و c_{rs} شانزده تا عدد اند. با بیان σ'_1 به این شکل، از آن جا که آن با $\rho'_3 = \rho_3$ جایه‌جا و با $\sigma'_3 = \sigma_3$ پادجایه‌جا⁴ می‌شود، می‌بینیم که

$$\sigma'_1 = c_1 \sigma_1 + c_2 \sigma_2 + c_{31} \rho_3 \sigma_1 + c_{32} \rho_3 \sigma_2$$

معنی به شکل.

⁴ می‌گوییم a و b پادجایه‌جا می‌شوند اگر $a b = -b a$

$$\sigma'_1 = \begin{Bmatrix} 0 & a_{12} & 0 & 0 \\ a_{21} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a_{34} \\ 0 & 0 & a_{43} & 0 \end{Bmatrix}$$

شرط $\sigma'_1^2 = 1$ نشان می‌دهد که $a_{12}a_{21} = 1$ ، $a_{12}a_{21} = 1$ ، $a_{34}a_{43} = 1$. حال اگر تبدیل کانونی را اعمال کنیم: سطر اول در $(a_{21}/a_{12})^{1/2}$ و سطر دوم در $(a_{43}/a_{34})^{1/2}$ ضرب می‌شوند، و ستون اول و سوم به همان عبارت‌ها تقسیم می‌شوند، و σ'_1 به شکل σ_1 در آورده می‌شود، و ماتریس‌های قطری σ'_3 و ρ'_3 بدون تغییر می‌مانند.

حال اگر ρ'_1 را به شکل (13) بیان کنیم، و از این شرط که با $\sigma_1 = \sigma'_1$ و $\sigma_3 = \sigma'_3$ جایه‌جا و با $\rho_3 = \rho'_3$ پادجایه‌جا می‌شود استفاده کنیم، می‌بینیم که باید به شکل زیر باشد.

$$\rho'_1 = c'_1\rho_1 + c'_2\rho_2.$$

شرط $\rho'_1^2 = 1$ نشان می‌دهد $c'_1 = \cos\theta$ و $c'_2 = \sin\theta$ یا $c'_1^2 + c'_2^2 = 1$. در این صورت به شکل زیر است

$$\rho'_1 = \begin{Bmatrix} 0 & 0 & e^{-i\theta} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & e^{-i\theta} \\ e^{i\theta} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & e^{i\theta} & 0 & 0 \end{Bmatrix}$$

حال اگر تبدیلات کانونی را اعمال کنیم: سطر اول و دوم در $e^{i\theta}$ ضرب می‌شود، و ستون اول و دوم به آن تقسیم می‌شود، و ρ'_1 به شکل ρ_1 درمی‌آید، بدون این که σ_1 و σ_2 و ρ_3 عوض شوند. و حالا، بر اساس رابطه‌های $i\rho'_2 = \rho'_3\rho'_1$ و $i\sigma'_2 = \sigma'_3\sigma'_1$ و $\rho'_2 = \rho'_1$ باید به شکل ρ_2 و σ_2 باشند.

پس با توالی‌ئی از تبدیلات کانونی، که ترکیب شان یک تبدیل کانونی را می‌سازد، ρ' ها و σ' ها به شکل ρ ها و σ ها درمی‌آیند. به این ترتیب معادله موج جدید (12) به شکل اصلی آن (11) یا (9) درمی‌آید، پس نتایجی که از معادله‌های موج اصلی به دست می‌آید مستقل از چهارچوب مرجع به کارفته است.

§ 4. همیلتونی، برای میدانی دلخواه.

برای به دست آوردن همیلتونی یک الکترون در میدان الکترومغناطیسی با میدان اسکالر A_0 و میدان برداری \mathbf{A} ، فرآیند معمول جایگزینی $p_0 + e/c \cdot A_0$ به جای p_0 و $\mathbf{p} + e/c \cdot \mathbf{A}$ به جای \mathbf{p} در همیلتونی بدون میدان را به کار می‌بریم. به این ترتیب از معادله‌ی (9) به دست می‌آوریم

$$\left[p_0 + \frac{e}{c} A_0 + \rho_1 \left(\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{p} + \frac{e}{c} \mathbf{A} \right) + \rho_3 mc \right] \psi = 0. \quad (14)$$

به نظر می‌رسد این معادله موج برای به حساب آوردن تمام پدیده‌های دولایه‌گی کافی است. با احتساب این که ماتریس‌های ρ و σ چهار سطر و ستون دارند، جواب‌های معادله‌ی بالا چهار برابر معادله‌ی غیر نسبیتی قبلى (1) است. از آن جا که نصف حل‌ها به خاطر این که به الکترونی با بار $+e$ مربوط اند کنار گذاشته می‌شوند، تعداد باقی‌مانده‌ی حل‌ها برای توجیه پدیده‌ی دولایه‌گی درست می‌شود. اثباتی که در بحث گذشته برای ناوردائی تحت تبدیل لورنتس آورده شد به همان شکل برای معادله موج کلی تر (14) نیز قابل اعمال است. می‌توانیم تصویر اولیه‌ای از این که چگونه رابطه‌ی (14) با معادله موج نسبیتی قبلى (1) فرق می‌کند را با ضرب آن همان طور که با معادله‌ی (5) کردیم بینیم. این، با جاگذاری e/c به جای e/c ، می‌دهد

$$\begin{aligned} &= [-(p_0 + e'A_0) + \rho_1(\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{p} + e'\mathbf{A}) + \rho_3 mc] \\ &\quad \times [(p_0 + e'A_0) + \rho_1(\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{p} + e'\mathbf{A}) + \rho_3 mc] \psi \\ &= [-(p_0 + e'A_0)^2 + (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{p} + e'\mathbf{A})^2 + m^2 c^2 \\ &\quad + \rho_1 \{(\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{p} + e'\mathbf{A})(p_0 + e'A_0) - (p_0 + e'A_0)(\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{p} + e'\mathbf{A})\}] \psi. \quad (15) \end{aligned}$$

حالا از رابطه‌ی عمومی برای دو بردار دلخواه \mathbf{B} و \mathbf{C} که با σ جابه‌جا می‌شوند استفاده می‌کنیم

$$\begin{aligned} (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{B})(\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{C}) &= \sum \sigma_1^2 B_1 C_1 + \sum (\sigma_1 \sigma_2 B_1 C_2 + \sigma_2 \sigma_1 B_2 C_1) \\ &= (\mathbf{B}, \mathbf{C}) + i \sum \sigma_3 (B_1 C_2 - B_2 C_1) \end{aligned}$$

$$= (\mathbf{B}, \mathbf{C}) + i (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{B} \times \mathbf{C}). \quad (16)$$

با $\mathbf{B} = \mathbf{C} = \mathbf{p} + e' \mathbf{A}$ پیدا می‌کنیم

$$\begin{aligned} (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{p} + e' \mathbf{A})^2 &= (\mathbf{p} + e' \mathbf{A})^2 + i \sum \sigma_3 \\ &\quad [(p_1 + e' A_1)(p_2 + e' A_2) - (p_2 + e' A_2)(p_1 + e' A_1)] \\ &= (\mathbf{p} + e' \mathbf{A})^2 + \hbar e' (\boldsymbol{\sigma}, \operatorname{curl} \mathbf{A}). \end{aligned}$$

به این ترتیب (15) می‌شود

$$\begin{aligned} 0 &= \left[-(p_0 + e' A_0)^2 + (\mathbf{p} + e' \mathbf{A})^2 + m^2 c^2 + e' \hbar (\boldsymbol{\sigma}, \operatorname{curl} \mathbf{A}) \right. \\ &\quad \left. - ie' \hbar \rho_1 \left(\boldsymbol{\sigma}, \operatorname{grad} A_0 + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \right) \right] \psi \\ &= [-(p_0 + e' A_0)^2 + (\mathbf{p} + e' \mathbf{A})^2 + m^2 c^2 + e' \hbar (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{H}) + ie' \hbar \rho_1 (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{E})] \psi, \end{aligned}$$

که در آن \mathbf{E} و \mathbf{H} بردارهای میدان‌های الکتریکی و مغناطیسی هستند.
عبارت بالا با (1) در دو عبارت اضافی-

$$\frac{e\hbar}{c} (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{H}) + \frac{ie\hbar}{c} \rho_1 (\boldsymbol{\sigma}, \mathbf{H})$$

در \mathbf{F} متفاوت است. این دو عبارت، وقتی به m^2 تقسیم شوند، می‌تواند به عنوان انرژی-پتانسیل-اضافی-الکترون به خاطر درجات آزادی-جدید تلقی شود. پس الکترون طوری رفتار می‌کند انگار که گشتاور-مغناطیسی- $\boldsymbol{\sigma} \cdot e\hbar/2mc$. $\rho_1 \boldsymbol{\sigma}$ و گشتاور-الکتریکی- $e\hbar/2mc$. $\rho_1 \boldsymbol{\sigma}$ دارد. این گشتاور-مغناطیسی همان چیزی است که در مدل-الکترون-چرخان فرض می‌شود. گشتاور-الکتریکی، که موهومنی-محض است، چیزی است که نباید انتظارش را داشته باشیم. این که آیا گشتاور-الکتریکی معنی-فیزیکی دارد مورد شک است، زیرا همیلتونی (14) که از آن شروع کردیم حقیقی است، و قسمت-موهومنی تنها وقتی ظاهر می‌شود که آن را به نحوی ساختگی [در مزدوج اش] ضرب می‌کنیم تا به شکلی که یاد آور همیلتونی‌های نظریه‌های قبلی است در آید.

§ 5. انتگرال‌های تکانه‌ی زاویه‌ای برای حرکت در یک میدان مرکزی.

حال حرکت یک الکترون را در میدان نیروی مرکزی با تفصیلی بیشتر بررسی می‌کنیم. قرار می‌دهیم $\mathbf{A} = 0$ و $V(r) = e' A_0 r$ ، که یک تابع دلخواه از شعاع r است، بنا بر این

همیلتونی - (14) می شود

$$F \equiv p_0 + V + \rho_1(\sigma, \mathbf{p}) + \rho_3 mc.$$

حل های تناوبی - معادله موج $F\psi = 0$ را تعیین خواهیم کرد، که در آن ها p_0 به جای یک عمل گر به عنوان یک پارامتر در نظر گرفته می شود؛ این $[p_0]$ در واقع $1/c$ برابر تراز انرژی است.

ابتدا انتگرال های تکانه ای زاویه ای حرکت را خواهیم یافت. تکانه ای زاویه ای مداری \mathbf{m} به شکل زیر تعریف می شود

$$\mathbf{m} = \mathbf{x} \times \mathbf{p},$$

که روابط جابه جایی زیر را برآورده می کند

$$\left. \begin{array}{l} m_1 x_1 - x_1 m_1 = 0, \quad m_1 x_2 - x_2 m_1 = i\hbar x_3 \\ m_1 p_1 - p_1 m_1 = 0, \quad m_1 p_2 - p_2 m_1 = i\hbar p_3 \\ \mathbf{m} \times \mathbf{m} = i\hbar \mathbf{m}, \quad \mathbf{m}^2 m_1 - m_1 \mathbf{m}^2 = 0, \end{array} \right\}, \quad (17)$$

به همراه روابطی که از جای گشتن شاخص ها به دست می آیند. همچنین \mathbf{m} با r و با تکانه ای مزدوجش p_r جابه جا می شود.

داریم

$$\begin{aligned} m_1 F - F m_1 &= \rho_1 \{ m_1 (\sigma, \mathbf{p}) - (\sigma, \mathbf{p}) m_1 \} \\ &= \rho_1 (\sigma, m_1 \mathbf{p} - \mathbf{p} m_1) \\ &= i\hbar \rho_1 (\sigma_2 p_3 - \sigma_3 p_2) \end{aligned}$$

و بنابراین

$$\mathbf{m} F - F \mathbf{m} = i\hbar \rho_1 \sigma \times \mathbf{p}. \quad (18)$$

در نتیجه \mathbf{m} یک ثابت حرکت نیست. به علاوه، با کمک (8) داریم

$$\begin{aligned} \sigma_1 F - F \sigma_1 &= \rho_1 \{ \sigma_1 (\sigma, \mathbf{p}) - (\sigma, \mathbf{p}) \sigma_1 \} \\ &= \rho_1 (\sigma_1 \sigma - \sigma \sigma_1, \mathbf{p}) \\ &= 2i \rho_1 (\sigma_3 p_2 - \sigma_2 p_3), \end{aligned}$$

و بنا بر این

$$\sigma F - F \sigma = -2i\rho_1 \sigma \times p$$

از این رو

$$(m + \frac{1}{2}\hbar\sigma) F - F(m + \frac{1}{2}\hbar\sigma) = 0.$$

به این ترتیب $m + \frac{1}{2}\hbar\sigma$ (که مثلاً آن را M می‌نامیم) یک ثابت حرکت است. می‌توانیم این نتیجه را چنین تعبیر کنیم که بگوییم الکترون یک تکانه‌ی زاویه‌ای اسپینی $\frac{1}{2}\hbar\sigma$ دارد، که به تکانه‌ی زاویه‌ای مداری m آن اضافه می‌شود، و تکانه‌ی زاویه‌ای کل M را می‌دهد که ثابت حرکت است.

روابط جابه‌جایی - (17) تماماً با جاگذاری m ها با M ها برقرارند. به طور خاص

$$M \times M = i\hbar M \quad \text{و} \quad M^2 M_3 = M_3 M^2.$$

یک متغیر کش سیستم است. چون مقدار مشخصه‌های m_3 باید مضارب صحیحی از \hbar باشند تا تابع موج تک مقدار باشد، مقدار مشخصه‌های M_3 باید مضارب فرد $\frac{1}{2}\hbar$ باشند. اگر قرار دهیم

$$M^2 = (j^2 - \frac{1}{4}) \hbar^2, \quad (19)$$

ز عدد کوانتمی دیگری خواهد بود، و مقدار مشخصه‌های M_3 در گستره‌ی $(-\hbar(j - \frac{1}{2}), \hbar(j + \frac{1}{2}))$ خواهند بود [7]. به این ترتیب j مقدارها صحیح می‌گیرد. به ساده‌گی از (18) می‌توان دید که m^2 با F جابه‌جا نمی‌شود، و بنا بر این ثابت حرکت نیست. این بین نظریه‌ی حاضر و نظریه‌ی قبلی الکترون چرخان، که در آن m^2 ثابت است، و عدد کوانتمی سمتی k را با رابطه‌ای مانند (19) تعریف می‌کند فرق می‌گذارد. خواهیم دید که z در واقع نقش k در نظریه‌ی قبلی را بازی می‌کند.

§ 6. ترازهای انرژی برای حرکت در یک میدان مرکزی.

حالا معادله‌ی موج را به شکل معادله‌ی دیفرانسیلی در r به دست می‌آوریم که در آن متغیرهایی که جهت‌گیری سیستم را مشخص می‌کنند حذف شده‌اند. این کار را می‌توانیم تنها با استفاده از جبر ناجابه‌جایی مقدماتی به روشی که می‌آید انجام دهیم.

در رابطه‌ی (16) بگيريد $\mathbf{B} = \mathbf{C} = \mathbf{m}$. خواهيم داشت

$$\begin{aligned} (\sigma, \mathbf{m})^2 &= \mathbf{m}^2 + i(\sigma, \mathbf{m} \times \mathbf{m}) \\ &= (\mathbf{m} + \frac{1}{2}\hbar\sigma)^2 - \hbar(\sigma, \mathbf{m}) - \frac{1}{4}\hbar^2\sigma^2 - \hbar(\sigma, \mathbf{m}) \\ &= \mathbf{M}^2 - 2\hbar(\sigma, \mathbf{m}) - \frac{3}{4}\hbar^2. \end{aligned} \quad (20)$$

از اين رو

$$\{(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar\}^2 = \mathbf{M}^2 + \frac{1}{4}\hbar^2 = j^2\hbar^2.$$

تا اين جا j را فقط از راه j^2 تعریف کردیم، و حالا، اگر بخواهیم، می‌توانیم $j\hbar$ را برابر $(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar$ بگیریم. این مناسب نیست زیرا می‌خواهیم j یک ثابت حرکت باشد در حالی که $(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar$ ثابت حرکت نیست، اگرچه مربع اش هست. در واقع، با کاربرد دیگری از (16) داریم،

$$(\sigma, \mathbf{m}) (\sigma, \mathbf{p}) = i(\sigma, \mathbf{m} \times \mathbf{p}),$$

از آن جا که $(\mathbf{m}, \mathbf{p}) = 0$ ، و به طور مشابه

$$(\sigma, \mathbf{p}) (\sigma, \mathbf{m}) = i(\sigma, \mathbf{p} \times \mathbf{m}),$$

پس

$$\begin{aligned} (\sigma, \mathbf{m}) (\sigma, \mathbf{p}) + (\sigma, \mathbf{p}) (\sigma, \mathbf{m}) &= i \sum \sigma_1 (m_2 p_3 - m_3 p_2 + p_2 m_3 - p_3 m_2) \\ &= i \sum \sigma_1 \cdot 2i\hbar p_1 = -2\hbar(\sigma, \mathbf{p}) \end{aligned}$$

با

$$\{(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar\} (\sigma, \mathbf{p}) + (\sigma, \mathbf{p}) \{(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar\} = 0.$$

پس $(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar$ با یکی از جملات F ، که $\rho_1(\sigma, \mathbf{p})$ باشد، پادجایه جا، و با دیگران جایه جا می‌شود. از اين رو $\{(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar\} \rho_3(\sigma, \mathbf{m})$ با همه‌ی چهار جمله جایه جا می‌شود، و در نتيجه ثابت حرکت است. اما مربع $\{(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar\} \rho_3(\sigma, \mathbf{m})$ هم باید برابر $j^2\hbar^2$ باشد. پس می‌گيریم

$$j\hbar = \rho_3 \{(\sigma, \mathbf{m}) + \hbar\}. \quad (21)$$

با کاربرد دیگری از (16) داریم:

$$(\sigma, \mathbf{x}) (\sigma, \mathbf{p}) = (\mathbf{x}, \mathbf{p}) + i (\sigma, \mathbf{m}).$$

اکنون، یک تعریف مجاز از p_r هست

$$(\mathbf{x}, \mathbf{p}) = rp_r + i\hbar,$$

و از (21)

$$(\sigma, \mathbf{m}) = \rho_3 j \hbar - \hbar.$$

پس

$$(\sigma, \mathbf{x}) (\sigma, \mathbf{p}) = rp_r + i\rho_3 j \hbar. \quad (22)$$

کمیت ε را معرفی می‌کنیم، با این تعریف:

$$r\varepsilon = \rho_1 (\sigma, \mathbf{x}). \quad (23)$$

چون r با ρ_1 و (σ, \mathbf{x}) جایه‌جا می‌شود، با ε هم می‌شود. پس داریم

$$r^2 \varepsilon^2 = [\rho_1 (\sigma, \mathbf{x})]^2 = (\sigma, \mathbf{x})^2 = \mathbf{x}^2 = r^2$$

یا

$$\varepsilon^2 = 1.$$

چون، تا جائی که به تکانه زاویه‌ای مربوط است، بین \mathbf{x} و \mathbf{p} تقارن هست، $(\sigma, \mathbf{x}) = \rho_1$ ، مانند ε باید با M و j جایه‌جا شود. به علاوه، ε باید با p_r جایه‌جا شود، چون داریم (σ, \mathbf{p})

$$(\sigma, \mathbf{x}) (\mathbf{x}, \mathbf{p}) - (\mathbf{x}, \mathbf{p}) (\sigma, \mathbf{x}) = i\hbar (\sigma, \mathbf{x}),$$

که می‌دهد

$$r\varepsilon (rp_r + i\hbar) - (rp_r + i\hbar) r\varepsilon = i\hbar r\varepsilon,$$

که می‌رسد به

$$\varepsilon p_r - p_r \varepsilon = 0.$$

حال از (22) و (23) داریم

$$r\varepsilon\rho_1(\sigma, \mathbf{p}) = rp_r + i\rho_3 j \hbar$$

یا

$$\rho_1(\sigma, \mathbf{p}) = \varepsilon p_r + i\varepsilon\rho_3 j \hbar / r.$$

به این ترتیب

$$F = p_0 + V + \varepsilon p_r + i\varepsilon\rho_3 j \hbar / r + \rho_3 mc. \quad (24)$$

معادله‌ی (23) نشان می‌دهد که ε با ρ_3 پادجایه جا می‌شود. پس می‌توانیم با یک تبدیل کافی (که شاید شامل x ها و p ها و هم‌چنین σ ها و ρ ها هم باشد) ε را به شکل ρ_2 در § 2 در آوریم، بی آن که ρ_3 و تمام متغیرهایی که در طرف راست (24) آمده اند تغییر کنند، [این ممکن است] زیرا تمام این متغیرها با ε جایه جا می‌شوند. حالا $i\varepsilon\rho_3$ به شکل $i\rho_2\rho_3$ خواهد شد، و بنا بر این معادله موج به شکل زیر در می‌آید

$$F\psi \equiv [p_0 + V + \rho_2 p_r - \rho_1 j \hbar / r + \rho_3 mc] \psi = 0.$$

اگر این معادله را کامل بنویسیم، و مؤلفه‌های متناظر با ستون‌ها (یا سطرهای) α ، β و γ را اول و سوم را به ترتیب ψ_α و ψ_β بنامیم، خواهیم داشت

$$(F\psi)_\alpha \equiv (p_0 + V) \psi_\alpha - \hbar \frac{\partial}{\partial r} \psi_\beta - \frac{j \hbar}{r} \psi_\beta + mc\psi_\alpha = 0,$$

$$(F\psi)_\beta \equiv (p_0 + V) \psi_\beta + \hbar \frac{\partial}{\partial r} \psi_\alpha - \frac{j \hbar}{r} \psi_\alpha - mc\psi_\beta = 0.$$

مؤلفه‌های دهم و چهارم تکرار همین معادله‌ها را می‌دهند. حالا ψ_α را حذف می‌کنیم. اگر $\hbar B$ را به جای $p_0 + V + mc$ بگذاریم، معادله‌ی اول می‌شود

$$\left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{j}{r} \right) \psi_\beta = B\psi_\alpha$$

که با مشتق‌گیری می‌دهد

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial r^2} \psi_\beta + \frac{j}{r} \frac{\partial}{\partial r} \psi_\beta - \frac{j}{r^2} \psi_\beta &= B \frac{\partial}{\partial r} \psi_\alpha + \frac{\partial B}{\partial r} \psi_\alpha \\ &= \frac{B}{\hbar} \left[-(p_0 + V - mc) \psi_\beta + \frac{j\hbar}{r} \psi_\alpha \right] + \frac{1}{\hbar} \frac{\partial V}{\partial r} \psi_\alpha \\ &= -\frac{(p_0 + V)^2 - m^2 c^2}{\hbar^2} \psi_\beta + \left(\frac{j}{r} + \frac{1}{B\hbar} \frac{\partial V}{\partial r} \right) \left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{j}{r} \right) \psi_\beta. \end{aligned}$$

این می‌رسد به

$$\frac{\partial^2}{\partial r^2} \psi_\beta + \left[\frac{(p_0 + V)^2 - m^2 c^2}{\hbar^2} - \frac{j(j+1)}{r^2} \right] \psi_\beta - \frac{1}{B\hbar} \frac{\partial V}{\partial r} \left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{j}{r} \right) \psi_\beta = 0. \quad (25)$$

مقدارهای پارامتر p_0 که برای آن‌ها این معادله حل‌های دارد که در $r = 0$ و $r = \infty$ متناهی اند، برابر اند با $c/1$. ترازهای انرژی سیستم برای مقایسه‌ی این معادله با معادله‌های نظریه‌های قبلی قرار می‌دهیم $\psi_\beta = r\chi = r\chi$ ، به این ترتیب

$$\frac{\partial^2}{\partial r^2} \chi + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} \chi + \left[\frac{(p_0 + V)^2 - m^2 c^2}{\hbar^2} - \frac{j(j+1)}{r^2} \right] \chi - \frac{1}{B\hbar} \frac{\partial V}{\partial r} \left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{j}{r} \right) \chi = 0. \quad (26)$$

اگر از آخرین جمله صرف نظر کنیم، که به علت بزرگی B کوچک است، این معادله معادله شرودینگر معمولی برای این سیستم می‌شود، که تصحیحات نسبیتی را هم در خود دارد. از آن جایی که z ، بنا به تعریف، هر دو مقدار مثبت و منفی صحیح. مقدار مشخصه‌ها را می‌گیرد، معادله‌ی ما، اگر از جمله‌ی آخر صرف نظر نشود، تعداد ترازهای انرژی را دو برابر می‌دهد.

حال جمله‌ی آخر معادله‌ی (26) را، که از همان مرتبه‌ی بزرگی تصحیحات نسبیتی است، با تصحیح اسپینی ای که داروین و پائولی داده اند مقایسه می‌کنیم. برای این کار باید جمله‌ی $\partial\chi/\partial r$ را با یک تبدیل اضافی تابع موج حذف کنیم. می‌گذاریم

$$\chi = B^{-\frac{1}{2}} \chi_1,$$

که می‌دهد

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial r^2} \chi_1 + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} \chi_1 + \left[\frac{(p_0 + V)^2 - m^2 c^2}{\hbar^2} - \frac{j(j+1)}{r^2} \right] \chi_1 \\ + \left[\frac{1}{B\hbar} \frac{j}{r} \frac{\partial V}{\partial r} - \frac{1}{2} \frac{1}{B\hbar} \frac{\partial^2 V}{\partial r^2} + \frac{1}{4} \frac{1}{B^2 \hbar^2} \left(\frac{\partial V}{\partial r} \right)^2 \right] \chi_1 = 0. \quad (27) \end{aligned}$$

تا مرتبه‌ی اول دقت، این تصحیح می‌دهد

$$\frac{1}{B\hbar} \left(\frac{j}{r} \frac{\partial V}{\partial r} - \frac{1}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial r^2} \right)$$

که در آن، (اگر p_0 مثبت باشد) $B\hbar = 2mc$ است. برای اتم هیدروژن باید قرار دهیم
 $V = e^2/cr$

$$= \frac{e^2}{2mc^2r^3}(j+1). \quad (28)$$

اگر در (27) به جای $j + 1$ بگذاریم j -، تغییری در جمله‌ای که نمایاننده‌ی سیستم مختل نشده است نداده‌ایم، پس

$$\frac{e^2}{2mc^2r^3}j \quad (28')$$

تصحیح ممکن. دیگری برای همان سیستم مختل نشده می‌دهد.
در نظریه‌ی پائولی و داروین، بعد از این که ضریب $\frac{1}{2}$ توماس وارد شد، جمله‌ی متناظر تصحیح می‌شود

$$\frac{e^2}{2m\hbar c^2r^3}(\sigma, \mathbf{m})$$

باید به خاطر داشته باشیم که در نظریه‌ی پائولی–داروین، تکانه‌زاویه‌ای برآیند k نقش قسمتی از r را بازی می‌کند. ما باید k را، در عوض مانسته‌ی دقیق‌اش (19)، با

$$\mathbf{m}^2 = k(k+1)\hbar^2$$

تعریف کنیم، تا بتواند مانند j مقدار مشخصه‌های صحیح بگیرد. از (20) داریم

$$(\sigma, \mathbf{m})^2 = k(k+1)\hbar^2 - \hbar (\sigma, \mathbf{m})$$

یا

$$\{(\sigma, \mathbf{m}) + \frac{1}{2}\hbar\}^2 = (k + \frac{1}{2})^2\hbar^2,$$

از این رو

$$(\sigma, \mathbf{m}) = k\hbar \quad \text{یا} \quad -(k+1)\hbar.$$

به این ترتیب تصحیح می‌شود

$$\frac{e^2}{2mc^2r^3}k \quad \text{یا} \quad -\frac{e^2}{2mc^2r^3}(k+1)$$

که با (28) و (28') هم خوانی دارد. به این ترتیب نظریه‌ی کنونی، در اولین تقریب، همان ترازهای انرژی به دست آمده توسط داروین و پائولی را که با آزمایش موافقت دارد می‌دهد.

مراجع

1. Pauli, 'Z. f. Physik,' vol. 43, p. 601 (1927)
2. Darwin, 'Roy. Soc. Proc.,' A, vol. 116, p. 227 (1927)
3. Gordon, ' Z. f. Physik,' vol. 40, p.117 (1926)
4. Klein, ' Z. f. Physik,' vol. 41, p. 407 (1927)
5. Jordan, ' Z. f. Physik,' vol. 40, p. 809 (1927); Dirac, 'Roy. Soc. Proc.,' A, vol. 113, p. 621 (1927)
6. Pauli, *loc. cit.*
7. 'Roy. Soc. Proc.,' A, vol.111, p. 281 (1928)